

高 技 术 通 讯

Gaojishu Tongxun

月刊(1991 年创刊)

2020 年 6 月 第 30 卷第 6 期

ISSN 1002-0470 CN 11-2770/N

本刊为《中国科技论文统计与分析》、《中文核心期刊要目总览》、《Scopus》、《中国科学与工程期刊文摘》(英文版)、美国《化学文摘》(CA)、英国《科学文摘》(SA)及俄罗斯《文摘杂志》(PЖ)收录源期刊

目 次

计算机与通信技术

- 5G 通信中基于混合波束成型的多用户 MIMO 调度算法研究 徐顺清 石晶林 张宗帅,等(545)
- 高性能 GPU 模拟器的实现 张立志 赵士彭 赵皓宇,等(553)
- 基于改进实例分割网络的步行道违停车辆检测算法 郑雅羽 王济浩 冯 杰(561)
- ECO 跟踪算法中 CNN 分层插值及加权策略改进 陈志旺 王昌蒙 王 莹,等(570)
- 一种高效的数据中心流表与链路联合均衡算法 付琼霄 孙恩昌 王倩雯,等(579)
- 基于离散时间 G-限量排队的区块链系统的社会最优 袁红莉 张大鹏 金顺福(588)

先进制造与自动化

- 具有输入约束的移动机器人路径跟踪预测控制 仇 翔 陈 旭 刘安东,等(597)
- 基于模型预测控制的水下机器人动态目标跟踪控制 魏亚丽 朱大奇 褚振忠(606)
- 局部放电检测机器人巡检的重复路径问题研究 李 宁 郝术兴 雷耀旭,等(615)
- 大批量订单整体分拣问题建模及其分布式并行方法 赵云波 李天舒 汪钰皓(626)
- 利用 PARKER 变密度多层界面快速反演技术反演
渤海地区密度界面 韩 波 张菲菲 田振兴(637)
- 水液压技术的工程应用及最新进展 郭潇恬 邢 彤 阮 健(644)

CHINESE HIGH TECHNOLOGY LETTERS

(published monthly since 1991)

June 2020 Vol. 30 No. 6

ISSN 1002-0470 CN 11-2770/N

Research on multi-user MIMO scheduling algorithms based on

hybrid beam forming in 5G communication *Xu Shunqing, Shi Jinglin, Zhang Zongshuai, et al.* (545)

Implementation of a high performance graphics

processor simulator *Zhang Lizhi, Zhao Shipeng, Zhao Haoyu, et al.* (553)

Illegal improved parking car detection algorithm on sidewalk based

instance segmentation network *Zheng Yayu, Wang Jihao, Feng Jie* (561)

Improvement of CNN hierarchical interpolation and weighted

strategy for ECO tracking algorithm *Chen Zhiwang, Wang Changmeng, Wang Ying, et al.* (570)

An efficient joint load balancing algorithm for

flow tables and links in data center *Fu Qiongxiao, Sun Enchang, Wang Qianwen, et al.* (579)

Social optimization of blockchain system based on

a discrete-time G-limited queuing *Yuan Hongli, Zhang Dapeng, Jin Shunfu* (588)

Path following predictive control for mobile robots

with input constraints *Qiu Xiang, Chen Xu, Liu Andong, et al.* (597)

Underwater dynamic target tracking control of underwater vehicles

based on model predictive control *Wei Yali, Zhu Daqi, Chu Zhenzhong* (606)

Research on partial discharge detecting repetitive-path

problem in robot inspection *Li Ning, Hao Shuxing, Lei Yaoyu, et al.* (615)

Modeling and distributed parallel solution for the overall

picking of large volume orders *Zhao Yunbo, Li Tianshu, Wang Yuhao* (626)

Inversion of density interface with PARKER variable technology

in Bohai region by gravity data *Han Bo, Zhang Feifei, Tian Zhenxing* (637)

Industrial application and new progress of hydraulic technology *Guo Xiaotian, Xing Tong, Ruan Jian* (644)