

高技术通讯

Gaojishu Tongxun

月刊(1991 年创刊)

第 32 卷第 11 期 2022 年 11 月 25 日

ISSN 1002-0470 CN 11-2770/N

本刊为《中国科技论文统计与分析》《万方数据》
《中国知网》《Scopus》《中国科学与工程期刊文摘》
(英文版)、美国《化学文摘》(CA)、英国《科学文摘》
(SA)、日本《科学技术振兴机构文献数据库》(JST) 及
俄罗斯《文摘杂志》(PЖ) 收录源期刊

目次

计算机与通信技术

开放科学云联邦:产生背景、应用架构及关键技术 温亮明 李跃鹏 张丽丽 黎建辉(1101)

ORB-SLAM 系统特征分析研究 薛 瑞 李 易 李文明 安述倩 叶笑春 唐志敏(1112)

基于图元光栅化触发的高效 GPU 深度数据预取 田 泽 张 骏 许宏杰(1126)

死区非线性输入系统的自适应迭代学习控制 陈建勇(1134)

面向高能效场景的神经网络结构和加速器协同设计 陈维伟 王 颖 张 磊(1143)

基于卷积稀疏表示的内外部指纹融合方法研究 崔静静 王海霞 陈 朋 蒋 莉 张怡龙(1153)

先进制造与自动化

城市天然气管网巡检和抢修协同动态调配策略 董红召 胡文静 张 楠 余翊妮(1166)

基于多特征融合注意力机制的交通标志检测 李国强 付 乐 查琳琳 王天雷(1178)

基于接触力-姿态模型的机器人非刚体轴孔装配偏角预测方法

胥 芳 沈一丰 陈教科 王佳才(1188)

北斗信号 GNSS-R 土壤湿度反演研究进展 杨昌智 毛克彪 孙一丹 王一帆 王 平 郭中华(1196)

基于安全 A* 与 DWA 算法融合的军队车场巡检机器人路径规划 金 梅 李清天 张立国(1202)

CHINESE HIGH TECHNOLOGY LETTERS

(published monthly since 1991)

Vol. 32 No. 11 Nov. 25, 2022

ISSN 1002-0470 CN 11-2770/N

Open Science Cloud Federation: background, applications

architecture and key technologies WEN Liangming, LI Yuepeng, ZHANG Lili, LI Jianhui(1101)

Analysis of system characteristics of ORB-SLAM

XUE Rui, LI Yi, LI Wenming, AN Shuqian, YE Xiaochun, TANG Zhimin(1112)

An efficient GPU depth data pre-fetching strategy

triggered by primitive rasterizing TIAN Ze, ZHANG Jun, XU Hongjie(1126)

Adaptive iterative learning control of nonlinear

systems with input dead-zone CHEN Jianyong(1134)

Neural network architecture and accelerator co-design

for high energy-efficient scenarios CHEN Weiwei, WANG Ying, ZHANG Lei(1143)

Research on internal and external fingerprint fusion method

based on convolutional sparse representation

CUI Jingjing, WANG Haixia, CHEN Peng, JIANG Li, ZHANG Yilong(1153)

Dynamic coordination deployment strategy for inspection and repair of

urban natural gas pipeline network DONG Hongzhao, HU Wenjing, ZHANG Nan, SHE Yini(1166)

Traffic sign detection based on multi-feature

fusion attention mechanism LI Guoqiang, FU Le, ZHA Linlin, WANG Tianlei(1178)

Deflection angle prediction method based on contact force attitude model

for robot non-rigid body shaft hole assembly XU Fang, SHEN Yifeng, CHEN Jiaoliao, WANG Jiakai(1188)

Current status of GNSS soil moisture retrieval based on Beidou signal

YANG Changzhi, MAO Kebiao, SUN Yidan, WANG Yifan, WANG Ping, GUO Zhonghua(1196)

Path planning of military parking inspection robot based on

the fusion of security A^{*} and DWA algorithm JIN Mei, LI Qingtian, ZHANG Ligu(1202)